

第6章の課題

最適設計特論2 担当 畔上秀幸

第6章の演習問題 6.6 と同様に，平面応力 ($\sigma_{33} = \sigma_{13} = \sigma_{23} = 0$) を仮定した2次元線形弾性問題を考える．1次の3角形有限要素を用いたとき，節点変位ベクトル $\bar{\mathbf{u}}_i$ から任意の $\mathbf{x} \in \Omega_i$ におけるひずみ $\boldsymbol{\varepsilon}(\mathbf{x})$ を求める式

$$\boldsymbol{\varepsilon}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \varepsilon_{11}(\mathbf{x}) \\ \varepsilon_{22}(\mathbf{x}) \\ 2\varepsilon_{12}(\mathbf{x}) \end{pmatrix} = \mathbf{B}(\mathbf{x}) \bar{\mathbf{u}}_i = \mathbf{B}(\mathbf{x}) \begin{pmatrix} u_{11} \\ u_{12} \\ u_{13} \\ u_{21} \\ u_{22} \\ u_{23} \end{pmatrix}$$

における $\mathbf{B}(\mathbf{x})$ の計算式を示せ．ただし，式 (6.3.3) の $\varphi_{i(1)}(\mathbf{x}), \varphi_{i(2)}(\mathbf{x}), \varphi_{i(3)}(\mathbf{x})$ ($\mathbf{x} \in \Omega_i, i \in \mathcal{E}$) を用いてよい．さらに，式 (6.3.7) の $\zeta_\alpha, \eta_\alpha, \theta_\alpha$ ($\alpha \in \{1, 2, 3\}$) を用いた計算式も示せ．

(ヒント) 演習問題 6.6 の解答をみよ．