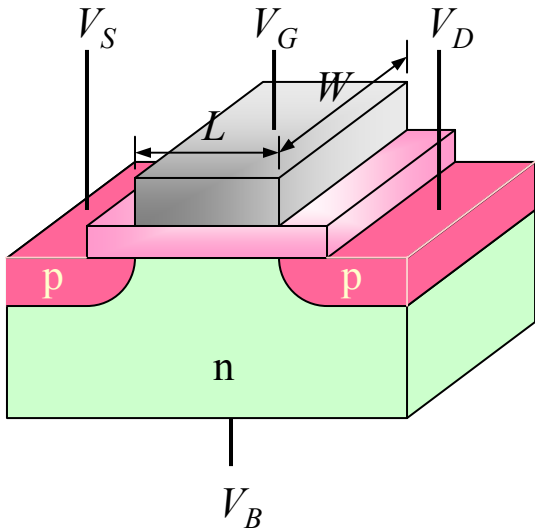
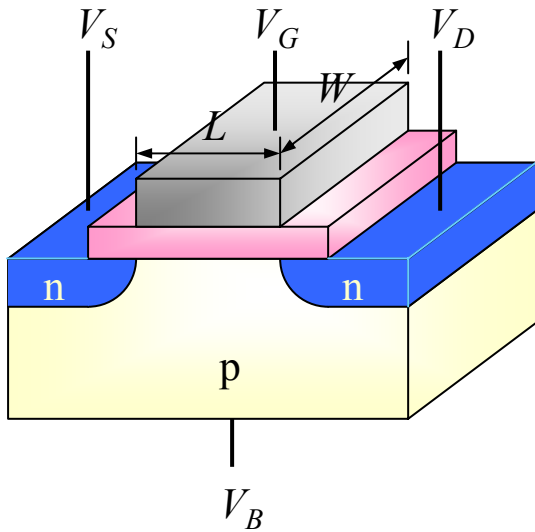


情報デバイス工学特論

第5回

CMOS基本回路(1)

MOSFET 直流特性



カットオフ領域	$V_{GS} - V_T < 0$	$I_D = 0$
線形領域	$V_{GS} - V_T > V_{DS}$	$I_D = \beta \left[(V_{GS} - V_T)V_{DS} - \frac{1}{2}V_{DS}^2 \right]$
飽和領域	$V_{DS} > V_{GS} - V_T > 0$	$I_D = \frac{\beta}{2}(V_{GS} - V_T)^2(1 + \lambda V_{DS})$

$$\beta = \mu_n C_{ox} \frac{W}{L}$$

二次の効果

カットオフ領域	$V_{GS} - V_T > 0$	$I_D = 0$
線形領域	$V_{GS} - V_T < V_{DS}$	$I_D = -\beta \left[(V_{GS} - V_T)V_{DS} - \frac{1}{2}V_{DS}^2 \right]$
飽和領域	$V_{DS} < V_{GS} - V_T < 0$	$I_D = -\frac{\beta}{2}(V_{GS} - V_T)^2(1 - \lambda V_{DS})$

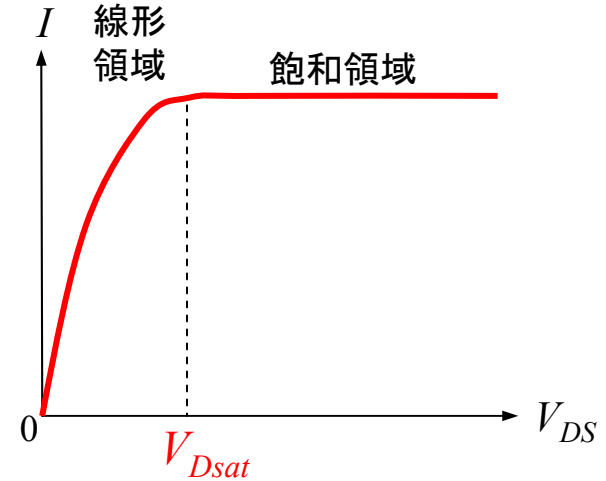
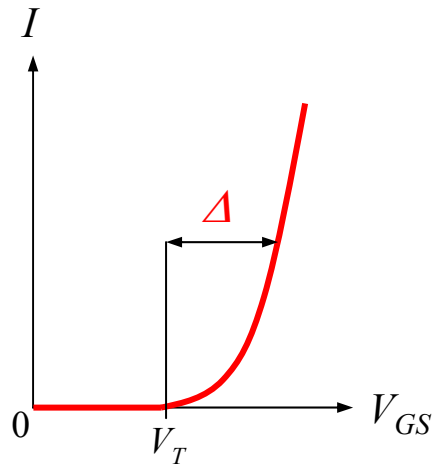
$$\beta = \mu_p C_{ox} \frac{W}{L}$$

二次の効果

注) 閾値 V_T は W, L に依らない

上の式は電圧が定まっている場合には有効。
しかし、状況によっては電流を主体に扱った方が良い。

飽和領域動作が基本



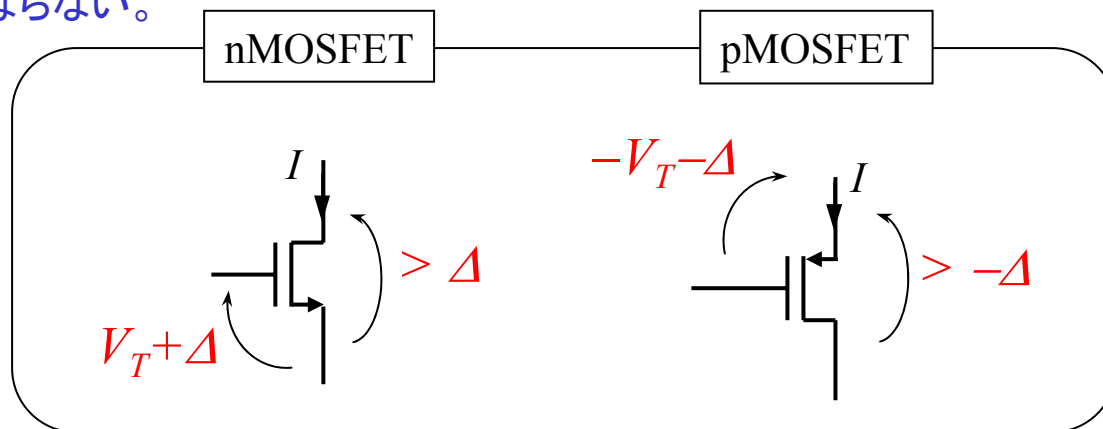
ゲートオーバードライブ電圧

電流 I を流すためには、閾値にゲートオーバードライブ電圧を足した電圧をゲート電圧に加えなければならない。

$$|\Delta| = |V_{Dsat}| = \sqrt{\frac{2I}{\beta}}$$

飽和ドレイン電圧

飽和領域を与える最小ドレイン・ソース間電圧



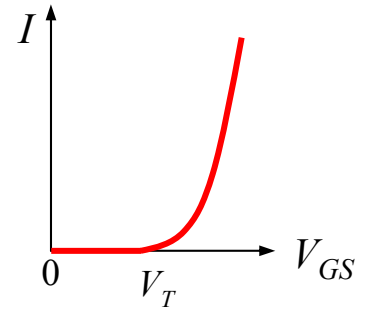
通常

nMOSFET : $V_T > 0, \Delta > 0$

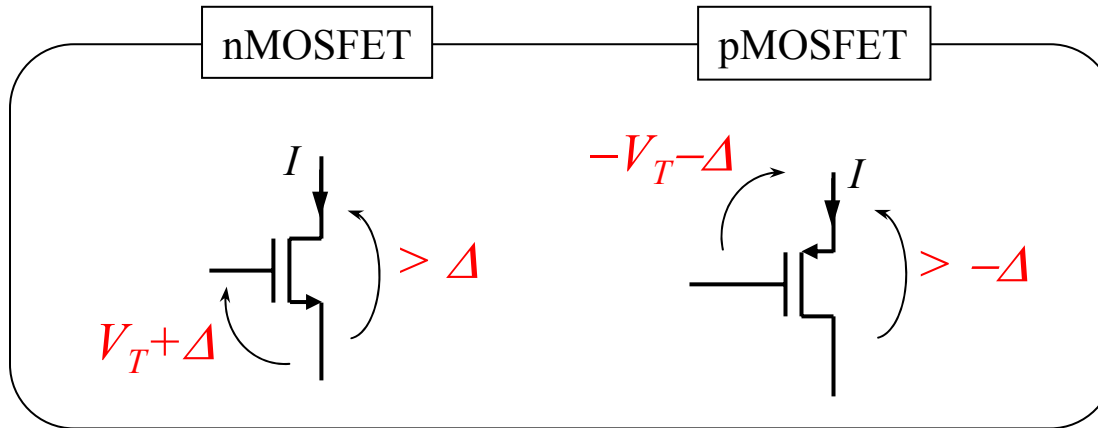
pMOSFET : $V_T < 0, \Delta < 0$

回路の動作を理解するには...

- ① nMOS において $\Delta < 0$ では電流が流れない
 pMOS において $-\Delta < 0$ では電流が流れない



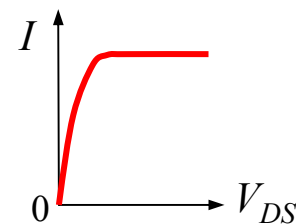
- ② まず飽和動作で考えてみる



$$|\Delta| = \sqrt{\frac{2I}{\beta}}$$

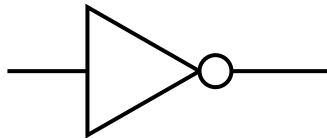
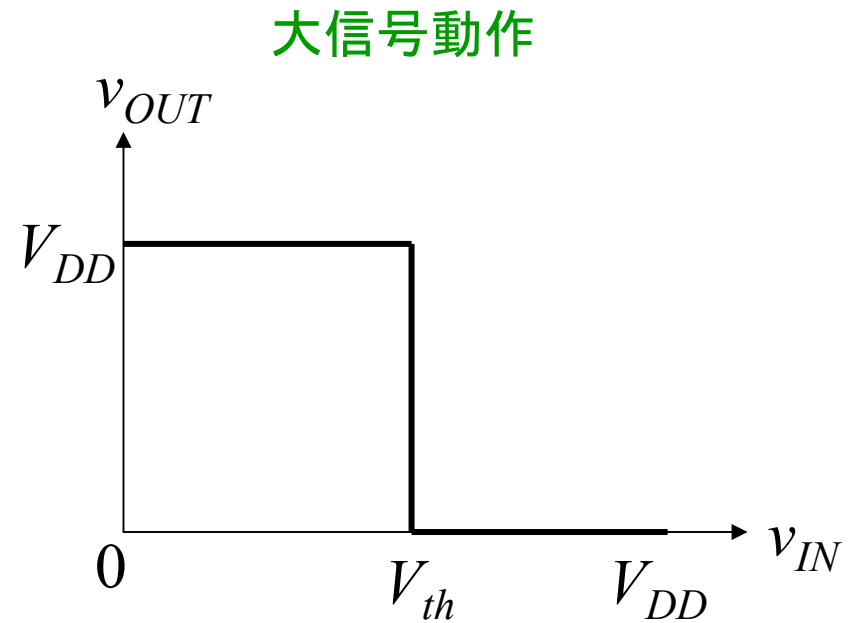
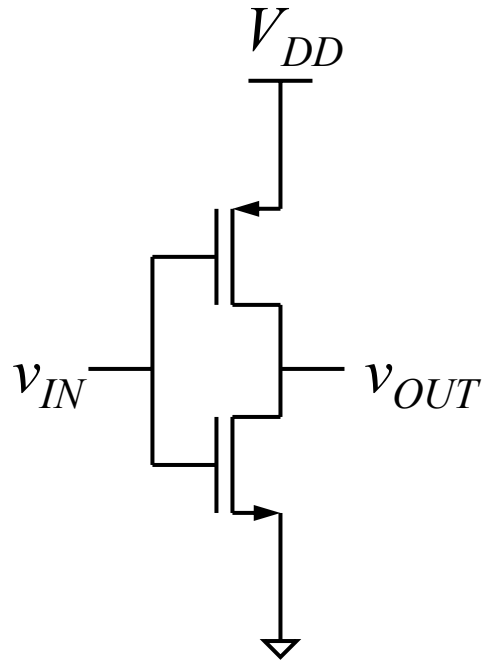
- ③ V_{GS} が同じとき、トランジスタに流れる電流は飽和動作の電流が最大

- ④ 線形動作では $V_{DS} \sim 0$



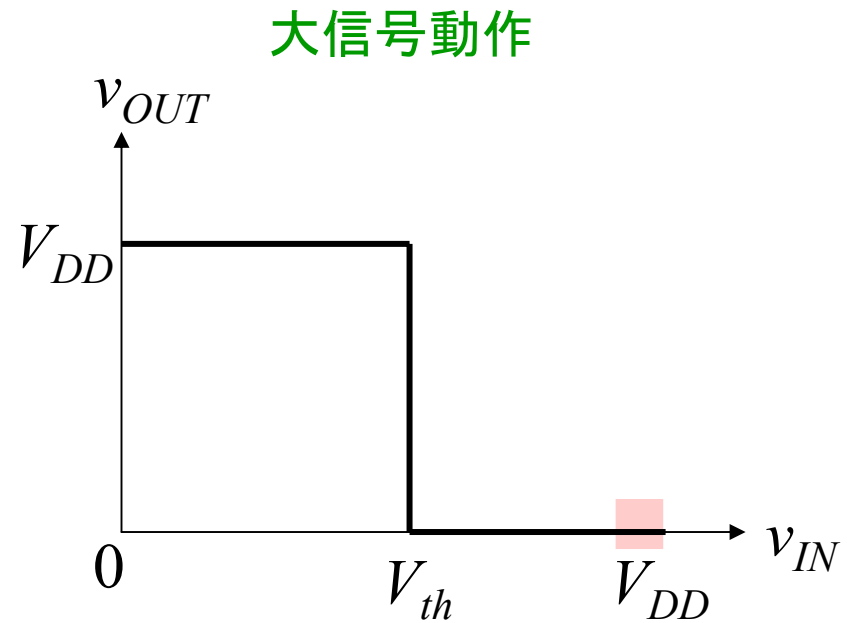
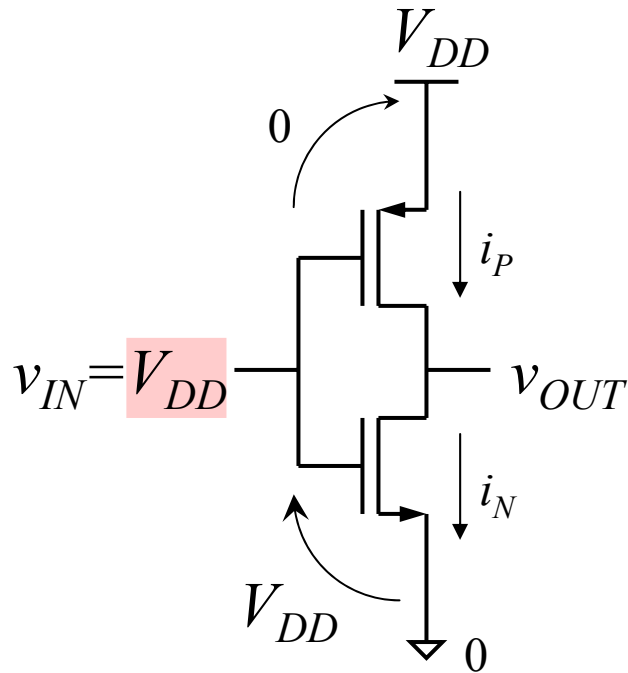
解析してみよう

CMOSインバータ



解析してみよう

CMOSインバータ



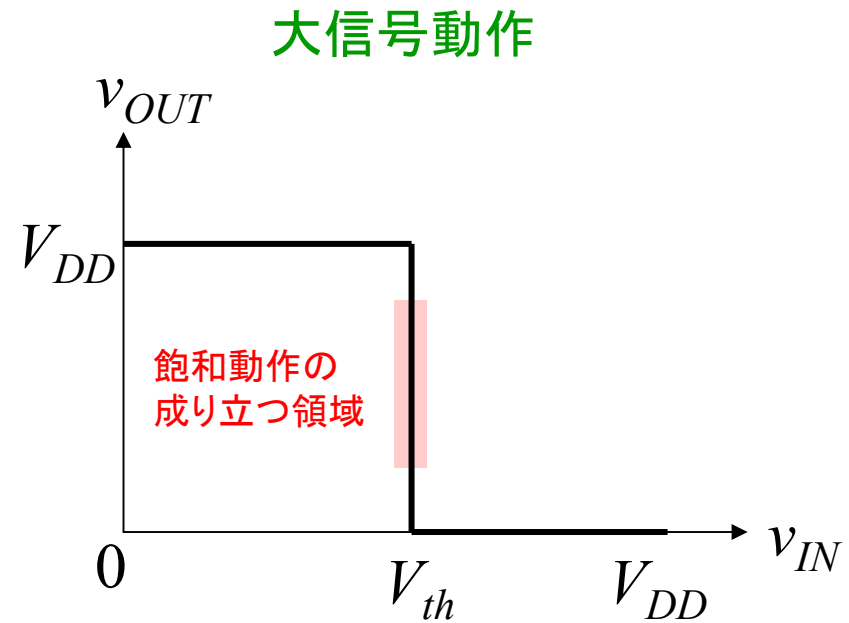
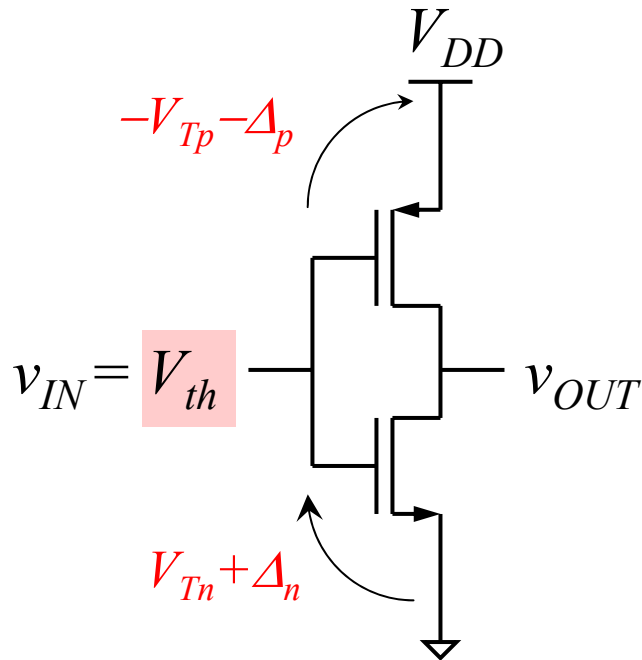
nMOSはON状態
pMOSはOFF状態

どちらも飽和動作と考えると $i_N \gg i_P$ } \Rightarrow ③から nMOSは線形領域
一方、電流保存から $i_N = i_P$ } \Rightarrow ④から $v_{OUT} = 0$

- ・「どちらも飽和動作と仮定したとき、電流が多く流れる先」の電圧に引っ張られる
- ・ V_{GS} が大きい方がドレイン・ソース間抵抗が小さくなる

解析してみよう

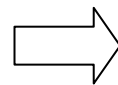
CMOSインバータ



$$V_{DD} - V_{th} = -V_{Tp} - \Delta_p$$

$$V_{th} = V_{Tn} + \Delta_n$$

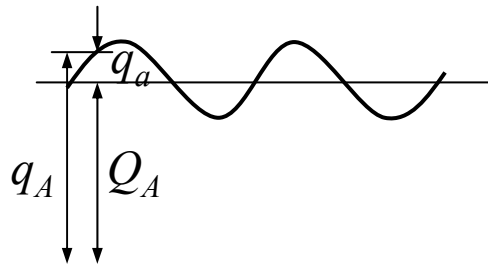
$$-\Delta_p = \sqrt{\frac{\beta_n}{\beta_p}} \Delta_n$$



$$V_{th} = \frac{V_{DD} + V_{Tp} + \sqrt{\frac{\beta_n}{\beta_p}} V_{Tn}}{1 + \sqrt{\frac{\beta_n}{\beta_p}}}$$

小信号解析

記号の取り決め



	例	変数	添字
大信号	q_A	小文字	大文字
小信号	q_a	小文字	小文字
直流成分	Q_A	大文字	大文字
パラメータ	Q_A	大文字	大文字

例) ゲート・ソース間電圧

$$v_{GS} = \underbrace{V_{GS}}_{\text{直流成分}} + \underbrace{v_{gs}}_{\text{小信号}}$$

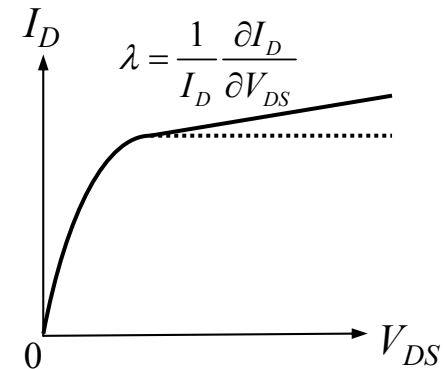
ドレイン電流

小信号の1次まで

$$i_d = \frac{\partial I_D}{\partial V_{GS}} v_{gs} + \frac{\partial I_D}{\partial V_{DS}} v_{ds} = g_m v_{gs} + g_o v_{ds}$$

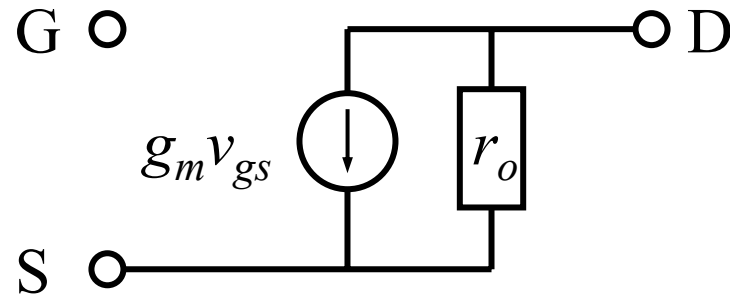
相互コンダクタンス g_m

出力コンダクタンス g_o



小信号ではチャンネル長変調効果を考慮

MOSFETの小信号等価回路



飽和動作

相互コンダクタンス

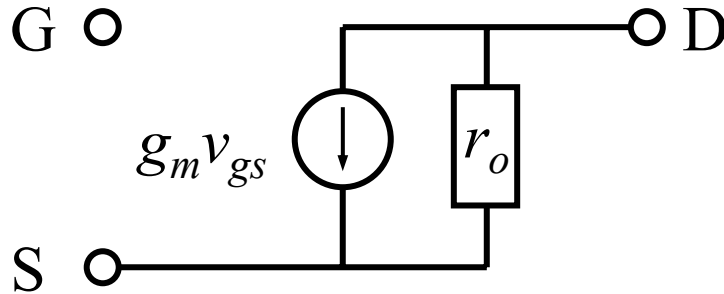
$$g_m = \sqrt{2\beta I_D}$$

出力インピーダンス

$$r_o \equiv \frac{1}{g_o} = \frac{1}{\lambda I_D}$$

注) g_o を g_{ds} , r_o を r_{ds} と書くこともある

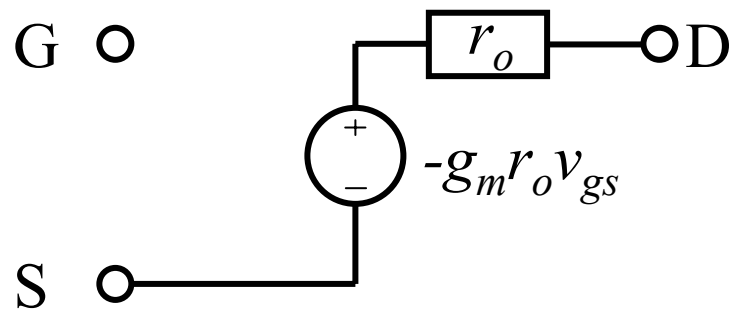
MOSFETの小信号等価回路



$$i_d = g_m v_{gs} + \frac{v_{ds}}{r_o}$$

ノートンの定理

||

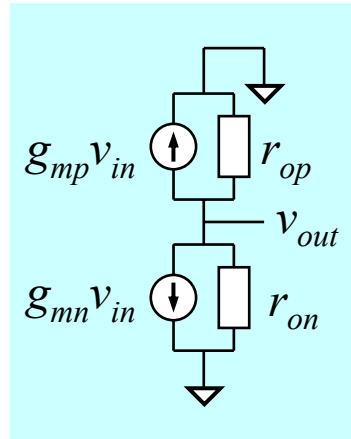
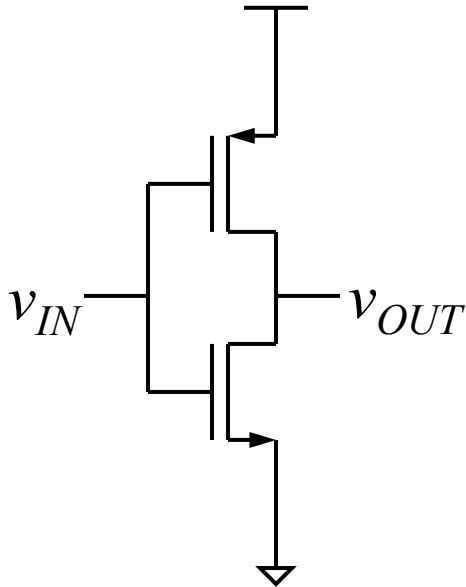


$$v_{ds} = i_d r_o - g_m r_o v_{gs}$$

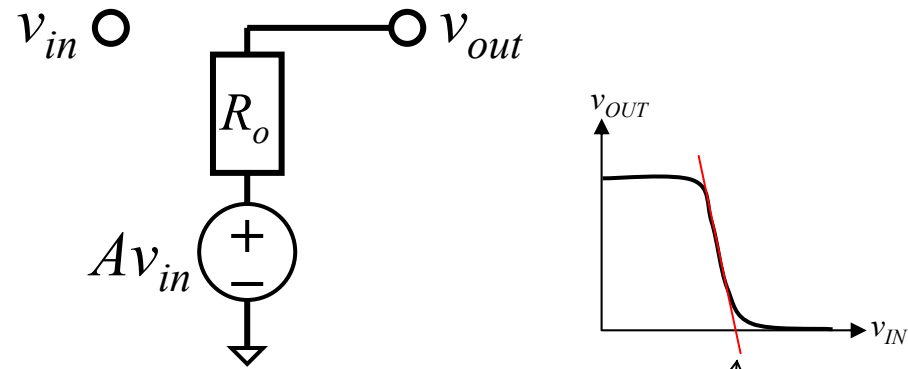
テブナンの定理

解析してみよう

CMOSインバータ

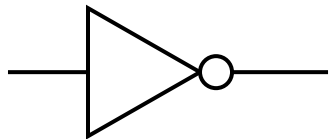


小信号等価回路



増幅率
$$A = -\frac{g_{mp} + g_{mn}}{\frac{1}{r_{op}} + \frac{1}{r_{on}}}$$

出力抵抗
$$R_o = \frac{1}{\frac{1}{r_{op}} + \frac{1}{r_{on}}} = r_{op} // r_{on}$$



集積回路がディスクリート回路と異なること

素子のばらつきに強い回路を用いる

ディスクリート回路 部品を1点1点選ぶことができる

集積回路 構成素子がばらついても動作するように回路を工夫
常に素子特性のばらつきを考慮

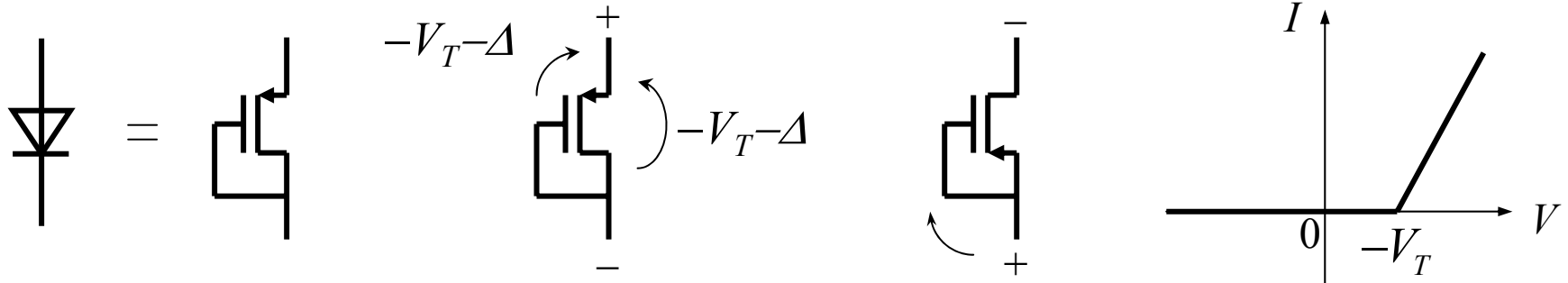
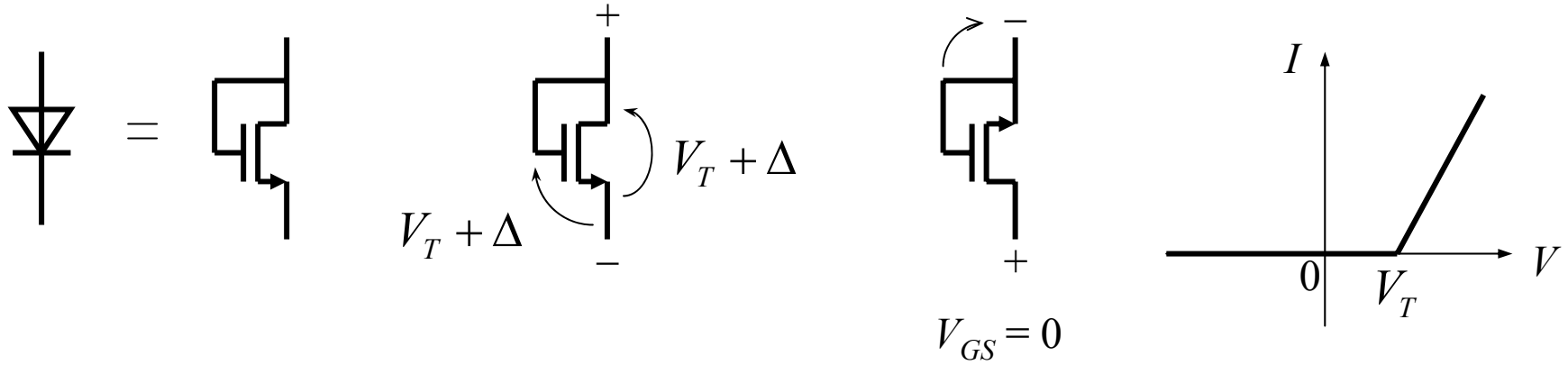
占有面積の小さな回路構成を選ぶ

抵抗やキャパシタは一般に大きな面積を要する

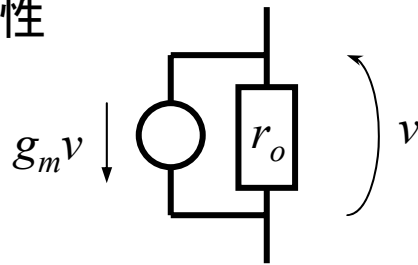
トランジスタが最も小さい

⇒ トランジスタでできることはトランジスタを用いる

ダイオード



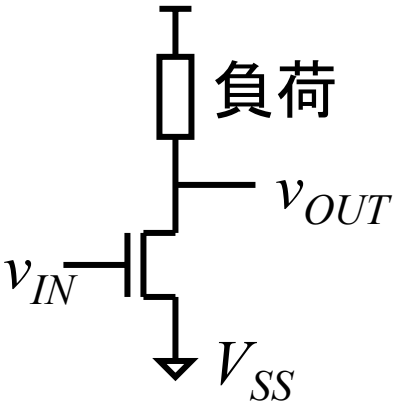
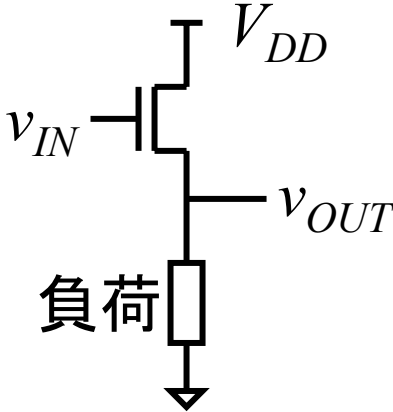
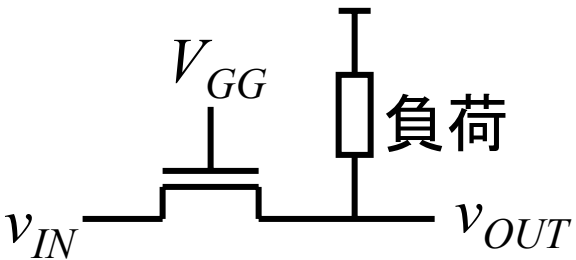
小信号特性



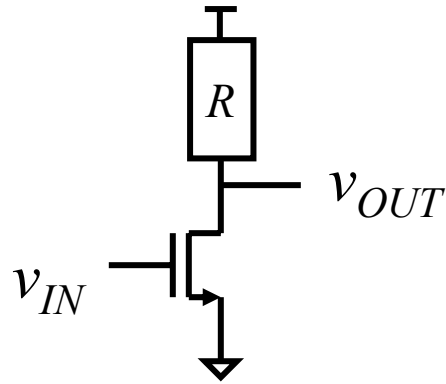
$$\text{抵抗} = g_m^{-1} // r_o = \frac{1}{g_m + \frac{1}{r_o}} \sim g_m^{-1}$$

通常 $g_m r_o \gg 1$

基本増幅回路

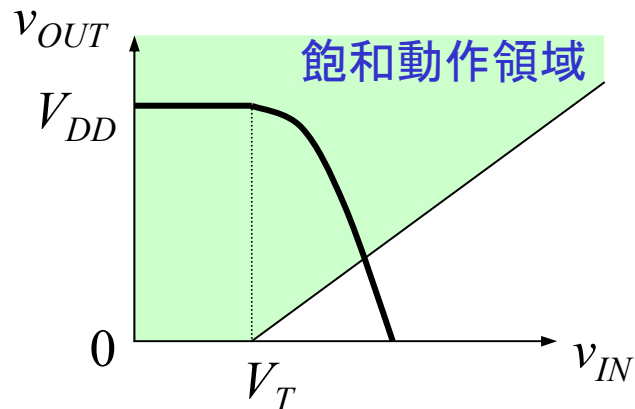
	ソース接地	ソース・フォロフ or ドレイン接地	カスコード or ゲート接地
			
電圧 増幅	○	X	○
電流 増幅	○	○	X

大信号動作

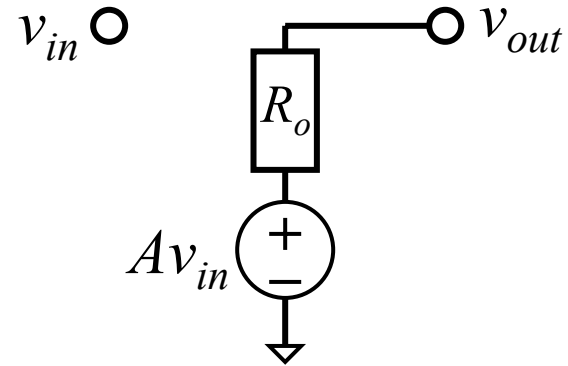


$$v_{OUT} = V_{DD} - Ri_D$$

$$\Delta = v_{IN} - V_T = \sqrt{\frac{2i_D}{\beta}}$$



小信号等価回路



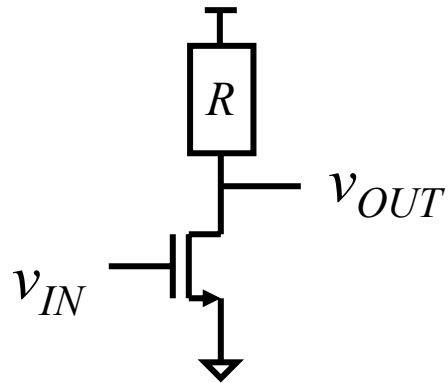
増幅率 $A = -g_m (r_o // R)$

出力抵抗 $R_o = r_o // R$

$$R \rightarrow \infty \quad A = -g_m r_o$$

真性利得 (intrinsic gain)

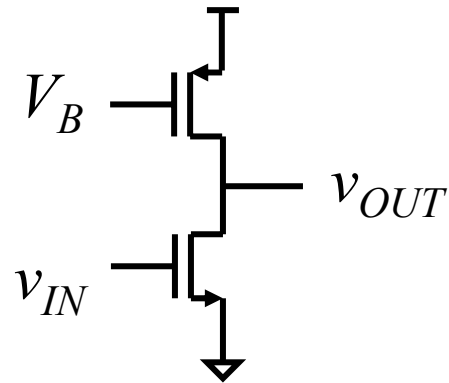
負荷素子



微分抵抗

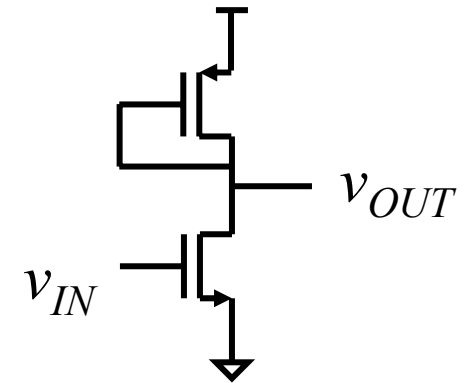
R

制御性は良いが
高抵抗は大面積
になる



r_{op}

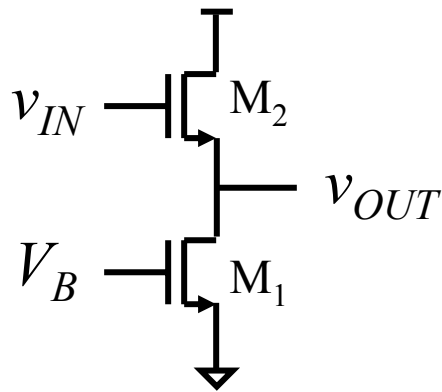
制御性は悪いが
小さな面積で
形成可能



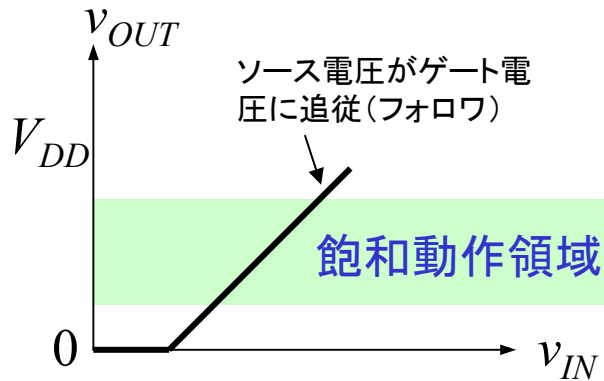
g_{mp}^{-1}

制御性は良いが
比較的low抵抗

大信号動作



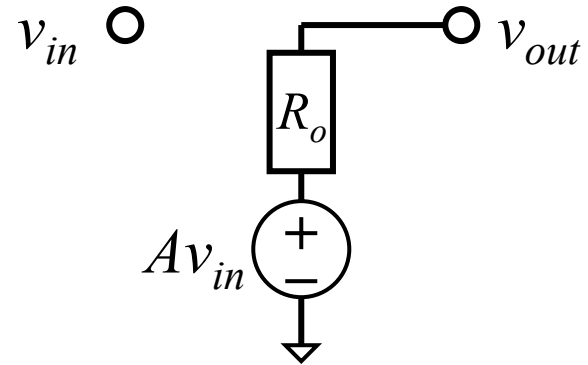
$$v_{OUT} = v_{IN} - V_{T2} - \sqrt{\frac{\beta_1}{\beta_2}} (V_B - V_{T1})$$



基板バイアス効果
チャンネル長変調効果

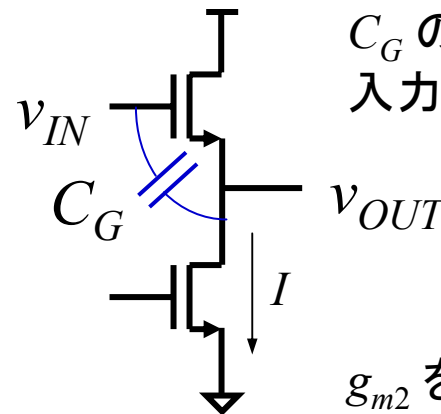
} $v_{OUT} - v_{IN}$ 特性
の傾きが1より
小さくなる

小信号等価回路



増幅率 $A = g_{m2} (r_{o1} // r_{o2} // g_{m2}^{-1})$

出力抵抗 $R_o = r_{o1} // r_{o2} // g_{m2}^{-1}$

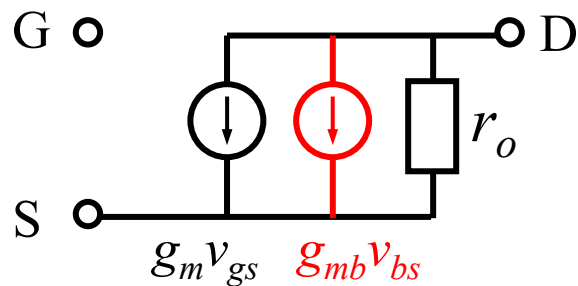


C_G の影響小
入力への負荷が小さい

g_{m2} を大きくとれば
出力抵抗を小さくできる

ソース・フォロワ – 基板バイアス効果

基板バイアス効果を取り入れた
小信号等価回路



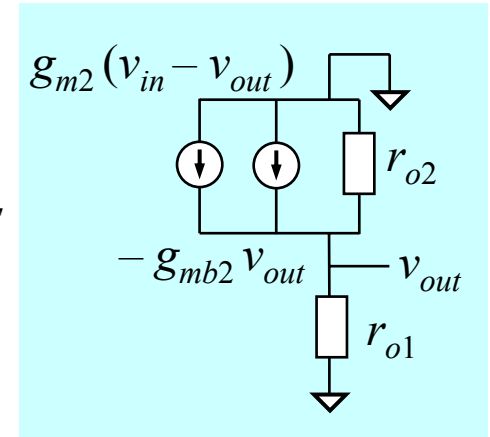
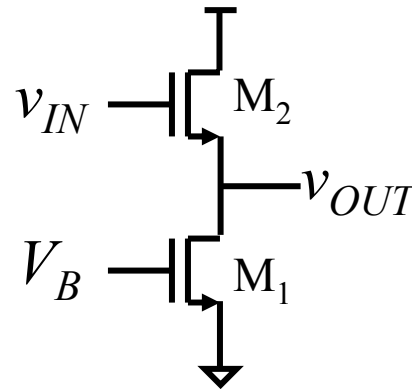
$$g_{mb} = \frac{g_m \gamma}{2\sqrt{2\phi_F + V_{SB}}}$$

$$\gamma = \frac{\sqrt{2qN_A \epsilon_S}}{C_{ox}}$$

数値例 (0.8 μm)

$$\gamma = 0.4 \text{ [V}^{-1/2}\text{]}$$

$$2\phi_F = 0.7 \text{ [V]}$$



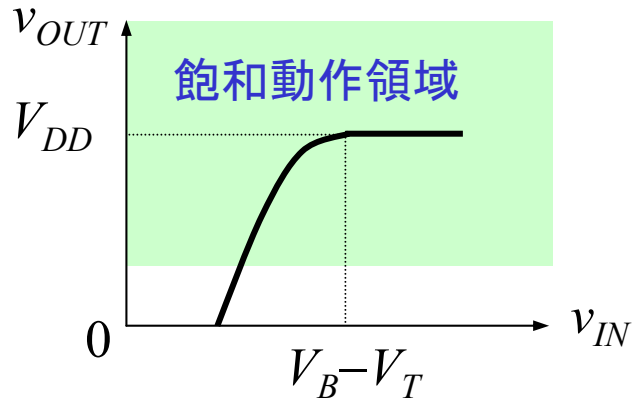
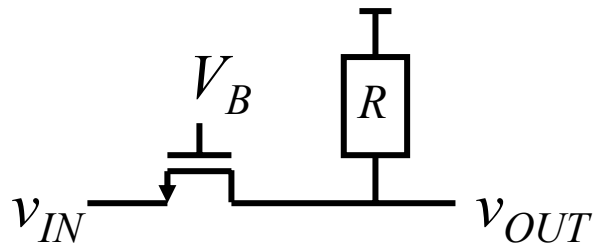
$$v_{out} = \frac{g_{m2}}{g_{m2} + g_{mb2} + \frac{1}{r_{o1}} + \frac{1}{r_{o2}}} v_{in}$$

$$g_{mb} \sim 0.2g_m \downarrow$$

$$\frac{v_{out}}{v_{in}} \sim 0.8$$

フォロワ性が悪くなる

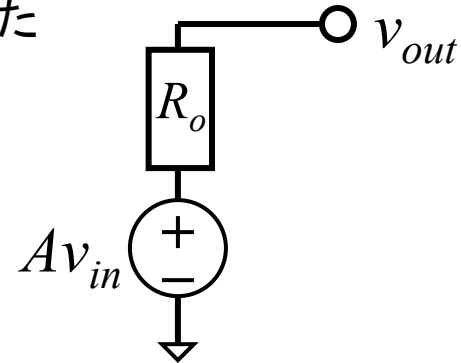
大信号動作



$$\sqrt{\frac{2V_{DD}}{\beta R}}$$

小信号等価回路

出力から見た
等価回路

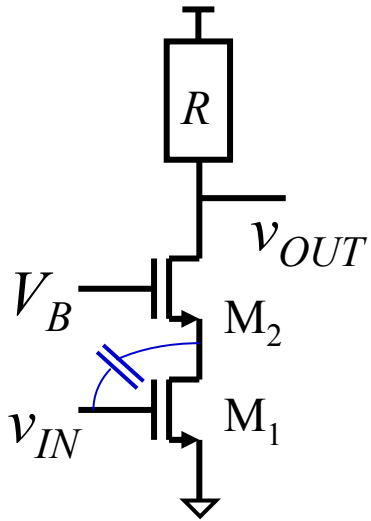


電圧増幅率 $A = g_m (R // r_o)$

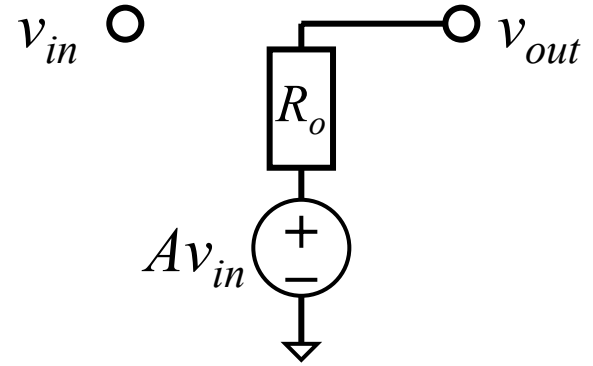
出力抵抗 $R_o = R // r_o$

ただし、入力抵抗もある

入力抵抗 $\sim g_m^{-1}$



- カスコードを入れることにより
- チャンネル長変調効果を小さくすることができる
 - ミラー容量を低減



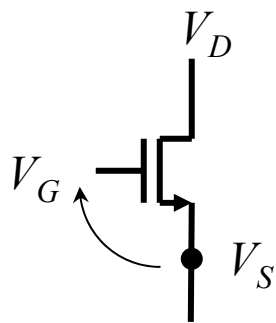
増幅率 $A = -g_{m1} (R // (r_{o1} g_{m2} r_{o2}))$

出力抵抗 $R_o = R // (r_{o1} g_{m2} r_{o2})$

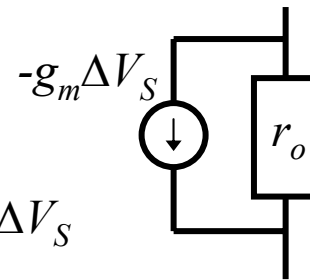
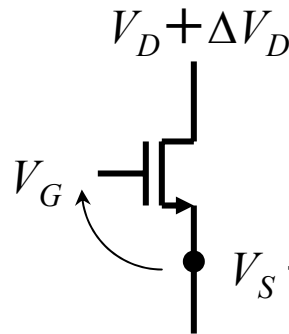
電流一定で

V_G を固定すれば

V_S が固定される



小信号で考えてみる



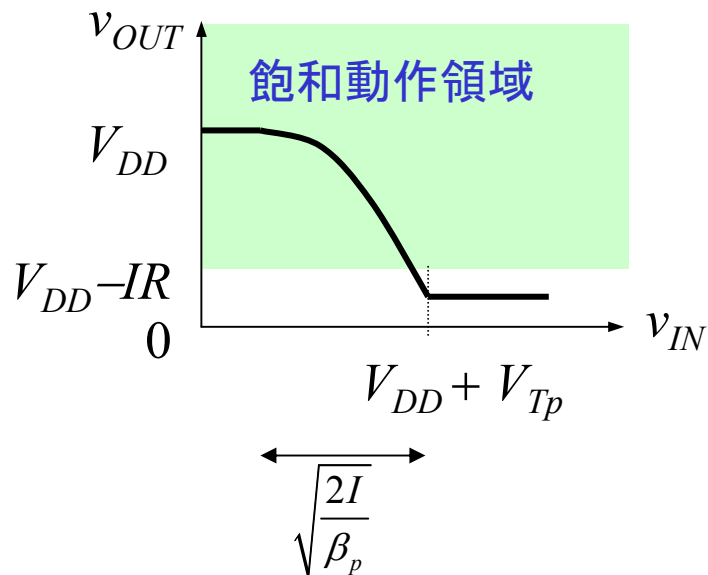
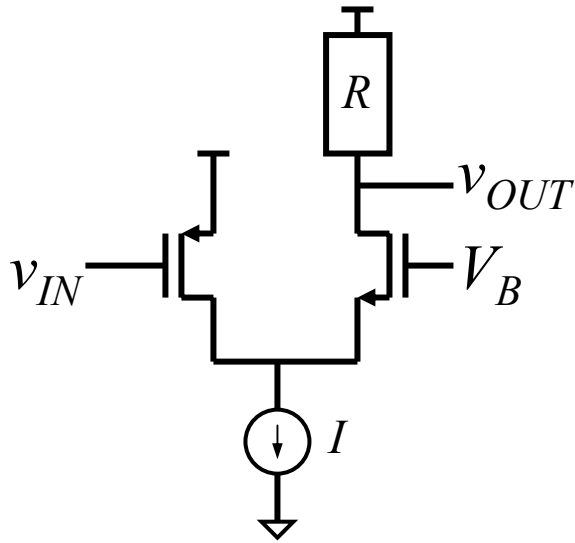
$$\Delta I = -g_m \Delta V_S + \frac{\Delta V_D - \Delta V_S}{r_o} = 0$$

$$\Rightarrow \Delta V_S = \frac{\Delta V_D}{g_m r_o + 1} \approx \frac{\Delta V_D}{g_m r_o}$$

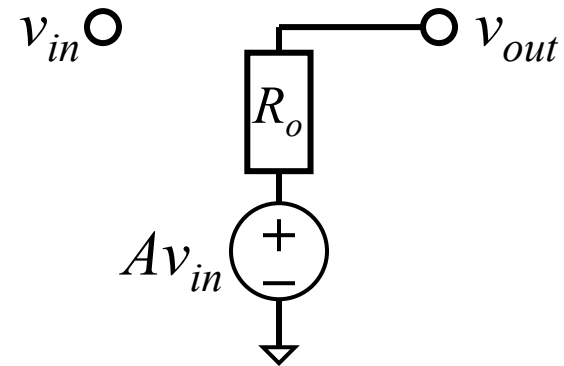
ΔV_D の変動に対し、 V_S の変動は $1/g_m r_o$ になる

折返しカスコード

大信号動作



小信号等価回路



増幅率 $A = -g_{mp} \left(R // \left(g_{mn} r_{on} r_{op} \right) \right)$

出力抵抗 $R_o = R // \left(g_{mn} r_{on} r_{op} \right)$

問題：カスコードソース接地に比べて
どんな利点があるだろうか